

ID

MICROELEKTRONIK & MEßTECHNIK

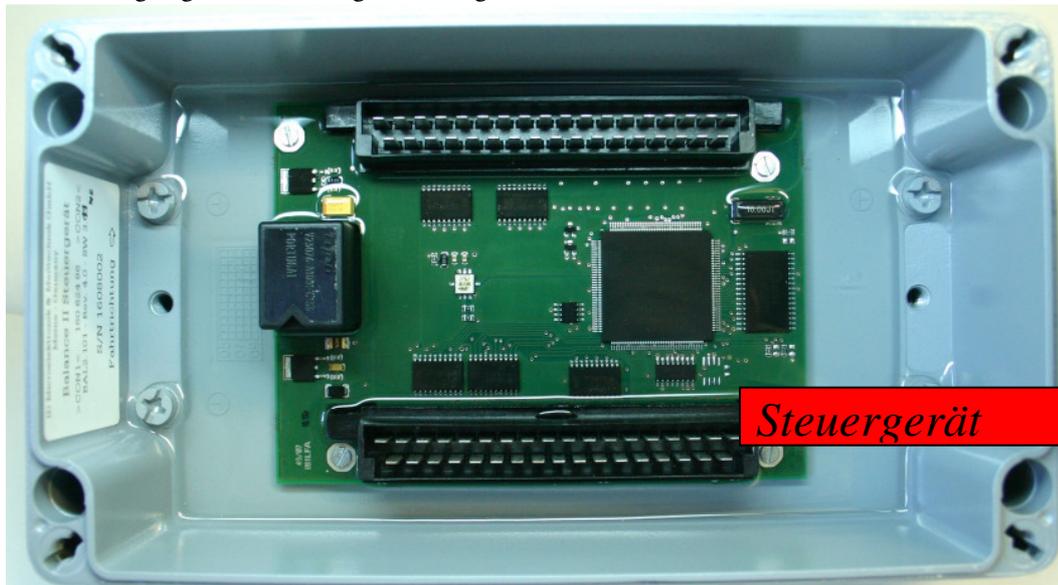
MEINE - GERMANY

ABBESBÜTTELER STR. 6
38527 MEINE
PHONE +49-(0)5304-931285
WEB WWW.ID-MICRO.DE

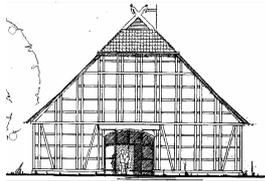
Balance *Elektronischer Lageregler für Fahrzeuganwendungen*



Elektronischer Lageregler für Fahrzeuganwendungen.



- 2-achsige Lagerfassung („elektronische Wasserwaage“), Hydraulik-Ansteuerung zur Lageregelung
- sehr kompakte, robuste Bauform (wasserdichtes Druckgußgehäuse)
- leistungsstarker CAN-fähiger Rechner zur Implementierung von Regelalgorithmen und Fahrzeugsteuerfunktionen
- große Anzahl von leistungsfähigen und flexibel nutzbaren Ein/Ausgängen
- Bediengerät für manuellen Eingriff und Anzeige der aktuellen Fahrzeugneigung



**MICROELEKTRONIK
& MEßTECHNIK**

MEINE - GERMANY

ABBESBÜTTELER STR. 6
38527 MEINE
PHONE +49-(0)5304-931285
WEB WWW.ID-MICRO.DE

Technische Daten Steuergerät:

Stromversorgung:		10..16 Volt (Rechner läuft bis 7 Volt), ca. 200 mA @ 13.8 V (Sicherheitsrelais angezogen, ohne Lasten) Verpolschutz, Transientenschutz, opt. 24-V Betrieb
Lageerfassung		2-achsige „elektronische Wasserwaage“, Meßbereich ca. +/- 45°, Auflösung ca. 0.01°
Prozessor		Siemens SAx C167CR-LM, 20 MHz
Speicher	FLASH (Programm) RAM (Daten) EEPROM	512 kByte 512 kByte 2 kByte
Schnittstellen	Kommunikation	<ul style="list-style-type: none"> 1 * RS 232 1 * CAN (physical layer 82C251, max. 1 MBit/sec.)
	Sensorversorgung Eingänge	<ul style="list-style-type: none"> 8 Volt abgesichert mit 200mA Multi-Fuse 14 Kanäle, alle mit Tiefpassfilter, Überspannungsschutz und Eingangsspannungsteiler für Erfassung von Analog-/Digitalsignalen (Schalter, Näherungssensoren etc.). Zusätzliche Verwendungsmöglichkeiten: <ul style="list-style-type: none"> 4 Kanäle geeignet für schnelle Frequenzmessung Desweiteren sind 6 Ausgänge alternativ auch als Eingang nutzbar (s.u.)
	Ausgänge	22 Kanäle. Alle Ausgänge überlastgeschützt (Kurzschluß, Temperatur) <ul style="list-style-type: none"> Ansteuerung des Bediengerätes im Multiplex: <ul style="list-style-type: none"> 4 Ausgänge Hi-Side schaltend, je ca. 1.0A 6 Ausgänge low-side schaltend (rücklesbar bzw. alternativ als Eingang verwendbar) 8 universell verwendbare Schaltausgänge, Hi-Side-schaltend, je ca. 1.0A (eingeschränkte PWM möglich) 4 PWM-fähige Schaltausgänge („analog“), Hi-Side-schaltend, je ca. 1.0A,
Verschiedenes	Neuprogrammierung	Programmänderungen können mit Standard-PC über serielle Schnittstelle durchgeführt werden.
	Interne Diagnose	<ul style="list-style-type: none"> Messung interner Spannungen: <ul style="list-style-type: none"> Spannungsversorgung des Gerätes Sensorversorgung 8V
	Software	Lageerfassung, div. Hydraulikregelkreise, Erfassung div. Fahrzeugdaten (Drehzahlen, Positionssensoren analog und digital, Schalter etc.), Ansteuerung des Bediengerätes Echtzeitvisualisierung aller Meßdaten über PC (m. Windows-Software ATMOS)
Sicherheit		Alle Schaltausgänge sowie die Sensorversorgungen können über ein zusätzliches Sicherheitsrelais stromlos geschaltet werden. Dieses dient auch als aktiver Verpolschutz.
Elektromechanik	Abmessungen Gewicht Anschluß Kabelbaum Gehäuse	220 * 120 * 90 mm ³ ca. 1200 g Elektronik vergossen mit PU-Harz 2 * AMP Timer 35-pol, Kabelausführung über PG-Verschraubungen Aluminium Druckguß, grau lackiert

Technische Daten Bediengerät:

Folientastatur		6 Tasten (manuelle Fahrzeugbewegung, Automatik ein/aus, Anfahren der Neutral-Stellung)
Anzeige		15 Leuchtdioden für Fahrzeuglage links/rechts, Automatik ein/aus, Störmeldung
Ansteuerung und Stromversorgung		direkt vom Steuergerät
Elektromechanik	Abmessungen Gewicht Anschluß Kabelbaum	125 * 100 * 35(12) mm ³ (B * H * T; T mit(ohne) Stecker) ca. 80 g Elektronik vergossen mit PU-Harz AMP MODU 26 pol

Stand 29.10.2015